

令和6年度専攻科入学者選抜（学力選抜）検査問題

電子機械システム工学専攻

専門科目

（注意）

- 1 問題用紙は、指示があるまで開かないこと。
- 2 問題用紙は、1ページ～5ページまでである。
検査開始の合図の後で確かめること。
- 3 解答は、すべて解答用紙に記入すること。
- 4 電卓は使用できない。

電子機械システム工学専攻専門科目（問題用紙）

(1/5ページ)

[1] 以下の物理基礎に関する (1) ~ (3)までの問い合わせに解答せよ。

(1) 以下の記述について、正しいものには○を、間違っているものには×をつけよ。

- (ア) 物体に力がはたらくと、物体には力と同じ向きの速度が常に生じる。
- (イ) 動摩擦力や垂直抵抗力などの保存力でない力が仕事をすると、その力のする仕事の量だけ力学的エネルギーが変化する。
- (ウ) 音速は振動数と波長によって決まる。
- (エ) 外力による力積が加わらないとき、物体系全体の運動量の和は一定に保たれる。
- (オ) 重力加速度の大きさは、地表から離れると小さくなる。

(2) 図 1-1 のように、振動数 2.5 Hz の正弦波が x 軸に沿って正の向きに進んでいる。

物理量を解答する際は適切な単位も記述すること。

- (ア) 正弦波の振幅を求めよ。
- (イ) 正弦波の波長を求めよ。
- (ウ) 正弦波の周期を求めよ。
- (エ) 正弦波の速さを求めよ。
- (オ) 0.1 s 後の波形を描け。またその時の点 P の変位はいくらか。

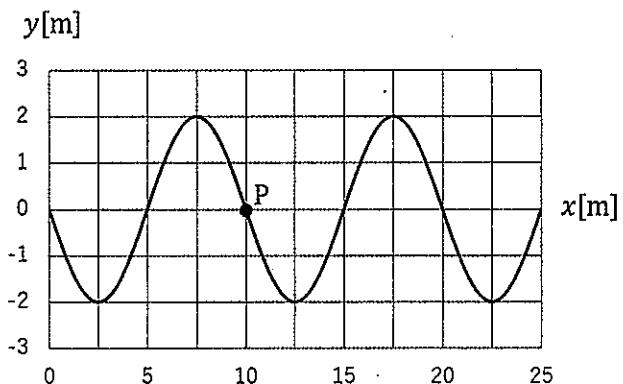


図 1-1 振動数 2.5 Hz の正弦波

(3) 地球のまわりを等速円運動している静止衛星がある。静止衛星の質量を m 、地球の自転周期を T 、地球の質量を M 、地球の半径を R 、万有引力定数を G として以下の間に答えよ。

- (ア) 静止衛星の軌道半径を r として静止衛星の速さを r と T を用いて表せ。
- (イ) 静止衛星の軌道半径 r を T, M, R, G を用いて表せ。

次に、等速円運動していた静止衛星は点 P で瞬間に減速し、図 1-2 のような橜円軌道を描いて地表の点 Q に到達した。点 P は橜円軌道において地球から最も離れる点、点 Q は地球に最も近づく点である。ここで、静止衛星の軌道半径は $7R$ であるとする。

- (ウ) 点 P での減速後の速さを v_p 、点 Q での速さを v_q として、これらが満たすべき式を v_p, v_q, M, m, R, G を用いて 2 つ書け。
- (エ) 点 P での減速後の速さ v_p を M, R, G を用いて表せ。

電子機械システム工学専攻専門科目（問題用紙）

(2/5ページ)

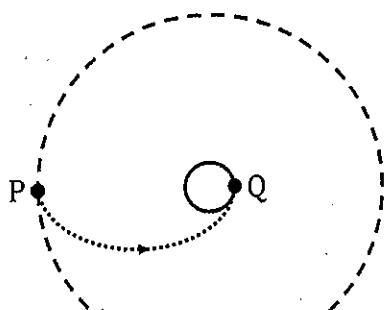


図 1-2 減速後の静止衛星の軌道

[2] (1) ~ (2) の問い合わせにおいて、重力加速度の大きさを g 、鉛直下向きを正とする。

(1) 時刻 t における物体の速さを $v(t)$ とする。風のない空気中にて、質量 m の物体が大きさ $bv(t)$ (b は正定数) の空気抵抗を受けながら鉛直下向きに落下した。

- (ア) 物体の速さ $v(t)$ に関する運動方程式を立てよ。
(イ) 時刻 $t = 0$ での速さを $v(0) = 0$ として運動方程式を解き、速さ $v(t)$ を求めよ。
(ウ) 終端速度を求めよ。

(2) ばね定数 k のばねの一端を天井に固定して鉛直に吊るし、ばねの下端に質量 m のおもりをつけると、ばねが自然長から伸びてある位置でつり合う。おもりをそのつり合い位置から距離 L だけ下に引っ張り、そっと手を離して上下に振動させた。

- (ア) ばねの自然長からつり合い位置までの伸びを求めよ。
(イ) つり合いの位置を座標原点とし、時刻 t におけるおもりの位置を $x(t)$ としたとき、おもりの位置 $x(t)$ に関する運動方程式を立てよ。ただし空気抵抗は無視する。
(ウ) 運動方程式を解き、位置 $x(t)$ を決定せよ。

電子機械システム工学専攻専門科目（問題用紙）

(3/5ページ)

[3]

(1) 次の文の①～⑩に入る適切な語句・数値を答えなさい。

導体に流れる電流によって生じる熱量は、① の2乗と導体の② と電流が流れた③ に比例する。これを④ の法則といい、生じた熱を⑤ という。電流によって生じる⑥あたりの電気エネルギーを⑦ といい、単位に[W]や[kW]を用いる。

ある時間電流が流れたときの電気エネルギーの総量を⑧といい、単位には[W·s]や[W·h]、[J]を用いる。

$$1 \text{ [kW} \cdot \text{h}] = \boxed{\text{⑨}} \text{ [W} \cdot \text{s}] = \boxed{\text{⑩}} \text{ [kJ]}$$

(2) 抵抗値が異なる抵抗 R_1 [Ω]と R_2 [Ω] ($R_1 < R_2$ とする) を図1(a)のように直列に接続し、60 [V] の直流電圧を加えたところ、回路には 12 [A]の電流が流れた。次に、この抵抗 R_1 、 R_2 を図1(b)のように並列に接続し、60 [V]の直流電圧を加えたところ、回路に流れる電流は50 [A]であった。このときの R_1 および R_2 の抵抗値を答えなさい。

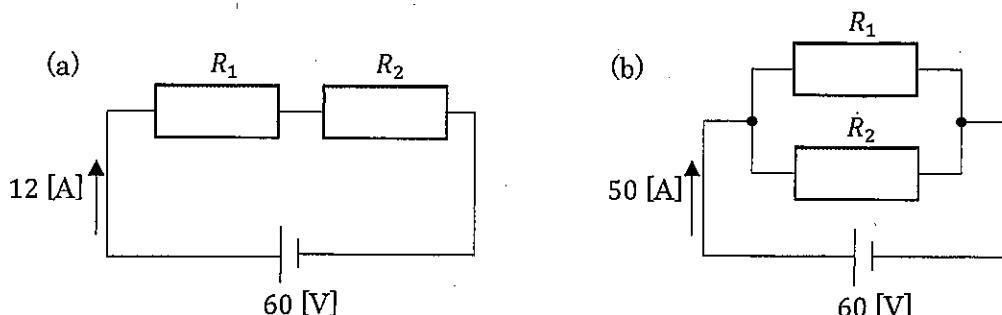


図 1

(3) 図2のように、内部抵抗 $r = 0.2 \text{ } [\Omega]$ 、起電力 $E = 9 \text{ [V]}$ の電池2個を並列に接続した電源に、抵抗 $R = 0.9 \text{ } [\Omega]$ の負荷を接続した回路がある。

この回路について、抵抗 R で消費される電力を求めなさい。ただし、導出にはキルヒホッフの法則を用いること。

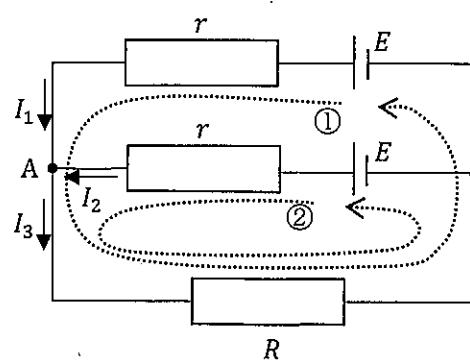


図 2

電子機械システム工学専攻専門科目（問題用紙）

(4/5ページ)

[4]

(1) 正弦波交流に関して以下の問い合わせに答えよ。

(1-a) 実効値 I が5 [A]、周波数 f が60 [Hz]、初期位相 θ が0 [rad]の電流の瞬時値 i を表す式を求めよ。

(1-b) 平均値 I_a はいくらか。ただし、小数点第一位まで求めよ。

(1-c) 瞬時値が5 [A]となるのはこの電流が0となる瞬間から何秒後か。ただし、小数点第二位まで求めよ。

(2) 起電力 e と電流 i が次式で表されるとき、 e と i の位相差はいくらか。

$$e = 50 \sin\left(\omega t + \frac{\pi}{3}\right) [\text{V}], \quad i = 5 \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{4}\right) [\text{A}]$$

(3) 周波数60 [Hz]の正弦波交流において、位相差 $\pi/3$ [rad]は何秒の時間差になるか。ただし、小数点第二位まで求めよ。

(4) 電圧の瞬時値 $v_1 = V_m \sin \omega t$ [V]、 $v_2 = V_m \cos \omega t$ [V]であるとき、加法定理を用いて合成電圧の瞬時値 v を求めよ。

(5) 図3のような回路において、抵抗 $R_1 = 10$ [Ω]、 $R_2 = 20$ [Ω]、リアクタンス $X_L = 20$ [Ω]で、 R_2 に流れる電流 I_2 の大きさが10 [A]であった。また、 X_L に流れる電流 I_L とする。

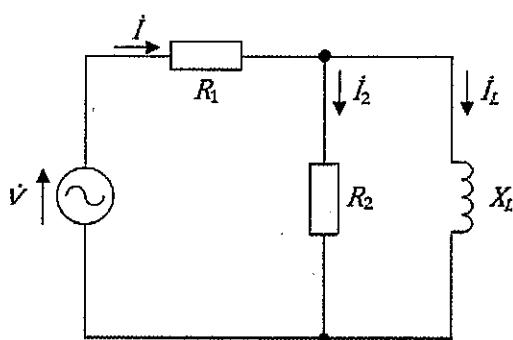


図3

(5-a) 抵抗 R_1 に流れる電流 I の値を求めよ。ただし、 I_2 を基準ベクトルとする。

(5-b) I_2 、 I_L 、 I および v のフェーザ図を描け。ただし、数値は不要である。

(5-c) 電源電圧 v の大きさ V を求めよ。

電子機械システム工学専攻専門科目（問題用紙）

(5／5ページ)

[4]

(6) 抵抗 R 、インダクタンス L のコイル、キャパシタンス C のコンデンサが直列接続されている。これに交流電源 \dot{E} を加えた回路を考える。電源の周波数を変化させたところ、異なる二つの周波数 f_1 と f_2 [Hz]に対して、この回路の電源からみたインピーダンス Z の大きさが変わらなかつた。このときの f_1 と f_2 の積 f_1f_2 の値を求めよ。

(7) ある回路に電圧 $\dot{V} = 4 + j3$ [V]の電圧を加えたところ、 $\dot{I} = 3 + j4$ [A]の電流が流れた。有効電力 P 、無効電力 Q 、力率を求めよ。