

科目名	メカトロニクス A Mechatronics A	科目コード	31131
-----	-----------------------------	-------	-------

学科名・学年	電子制御工学科・3年
担当教員	外川 一仁（電子制御工学科）
区分・単位数	履修単位科目・必修・1単位
開講時期・時間数	前期，30時間【内訳：講義30，演習0，実験0，その他0】
教科書	安藤仁彦，入門電子機械，コロナ社，2009
補助教材	
参考書	

【A. 科目の概要と関連性】

機械は大きな力で重いものを動かすことができるが、複雑な動きを機構で実現するは大変である。一方、電子の世界ではセンサ、コンピュータを使って複雑な動きを計測したり計算したりできるが、電子そのものでは重いものを動かすことは出来ない。機械と電子の技術を融合することで、重いものを細かく複雑に動かすことが可能になる。メカトロニクスは、「機械（メカ）を電子・情報（センサ、制御、コンピュータ）技術で柔軟化・高度化する技術である。実学的な科目であり、勉強する範囲は広い。

【B. 「科目の到達目標」と「学習・教育到達目標」との対応】

この科目は長岡高専の学習・教育目標の(D)と主体的に関わる。

この科目の到達目標と、各到達目標と長岡高専の学習・教育到達目標との関連を以下の表に示す。

科目の到達目標	評価の重み	学習・教育到達目標との関連
①メカトロニクスの定義を述べ、メカトロニクスの特徴を理解する。	—	(d1)
②LEDの点灯回路を理解し、電流制限抵抗の計算を身に付ける。	—	(d1)
③エンコーダ、ひずみゲージの原理を理解する。		(d1)
④DCサーボモータの正転・逆転制御回路の基礎を身に付ける。	—	(d1)

【C. 履修上の注意】

1・2年で履修した専門科目の内容は復習しておくこと。表面的な丸暗記をするのではなく、基本原理や考え方を理解し、身につけるよう心がけて欲しい。

【D. 評価方法】

次に示す項目・割合で達成目標に対する理解の程度を評価する。50点以上を合格とする。

- 定期試験（80%）【内訳：前期中間40，前期末60】
- その他の試験（0%）
- レポート（10%）
- その他（10%）【授業態度等】

【E. 授業計画・内容】

● 前期

回	内容	備考
1	メカトロニクスの概略と役割	
2	電源回路と LED 点灯回路	
3	分圧による電圧信号変換回路	
4	出力インターフェース回路	
5	OP アンプの動作原理	
6	OP アンプを使った増幅回路	
7	前期中間試験	試験時間：50 分
8	各種センサ回路と原理	
9	波形整形回路と信号の分離	
10	エンコーダ	
11	ひずみゲージ	
12	おもなアクチュエータとその活用	
13	空気式アクチュエータ	
14	電気式アクチュエータとその活用	
—	前期末試験	試験時間：50 分
15	試験解説と発展授業	試験問題の解説とレポート